

機械類の安全性—制御システムの安全関連部—
第 1 部：設計のための一般原則

正 誤 票

区分	位置	誤	正
本体	表 2 記号及び略号 I, II, I2 の 定義及び記載箇所の欄	5.2	6.2
附属書 C	表 C.1 接触器 定格負荷の 代表値の欄	$B_{10d}=20\,000\,00$	$B_{10d}=2\,000\,000$
	表 C.1 位置スイッチ (別のアク チュエータ, 施錠装置付 き) 負荷の考慮なしの 代表値の欄	$B_{10d}=20\,000\,00$	$B_{10d}=2\,000\,000$
附属書 D	D.1 式(D.1)	$\frac{1}{\text{MTTF}_d} = \sum_{i=1}^{\tilde{N}} \frac{1}{\text{MTTF}_{di}} = \sum_{i=1}^{\tilde{N}} \frac{n_i}{\text{MTTF}_{dj}}$	$\frac{1}{\text{MTTF}_d} = \sum_{i=1}^{\tilde{N}} \frac{1}{\text{MTTF}_{di}} = \sum_{j=1}^{\tilde{N}} \frac{n_j}{\text{MTTF}_{dj}}$
	表 D.1 J の 5 のコンポーネント の欄	電磁接触器 (定格負荷, C.1 参照) ($B_{10d}=20\,000\,000$ サイクル, $n_{op}=633\,600$)	電磁接触器 (定格負荷, C.1 参照) ($B_{10d}=2\,000\,000$ サイクル, $n_{op}=633\,600$)
	D.2 式(D.2)	誤	
		$\text{MTTF}_d = \frac{2}{3} \text{MTTF}_{dc1} + \text{MTTF}_{dc2} = \frac{1}{\frac{1}{\text{MTTF}_{dc1}} + \frac{1}{\text{MTTF}_{dc2}}}$	
		正	
		$\text{MTTF}_d = \frac{2}{3} \left[\text{MTTF}_{dc1} + \text{MTTF}_{dc2} - \frac{1}{\frac{1}{\text{MTTF}_{dc1}} + \frac{1}{\text{MTTF}_{dc2}}} \right]$	
附属書 I	I.3.2	各チャネル…, 附属書 C, 附属書 D, 及び附属書 F に…見積る。	各チャネル…, 附属書 C, 附属書 D, 附属書 E 及び附属書 F に…見積 る。
	I.3.2 式(I.1)	$\frac{1}{\text{MTTF}_d} + \frac{1}{\text{MTTF}_{SW1A}} + \frac{1}{\text{MTTF}_{K1A}} = \dots$	$\frac{1}{\text{MTTF}_d} = \frac{1}{\text{MTTF}_{SW1A}} + \frac{1}{\text{MTTF}_{K1A}} = \dots$
	I.4.2 式(I.2)	$\frac{1}{\text{MTTF}_{dc1}} + \frac{1}{\text{MTTF}_{dk1B}}$	$\frac{1}{\text{MTTF}_{dc1}} = \frac{1}{\text{MTTF}_{dk1B}}$

区分	位置	誤
附属書 I	I.4.2 式(1.3)	$\frac{1}{MTTF_{dC2}} + \frac{1}{MTTF_{dSW2}} + \frac{1}{MTTF_{dPLC}} + \frac{1}{MTTF_{dCC}} = \dots$
		正
		$\frac{1}{MTTF_{dC2}} = \frac{1}{MTTF_{dSW2}} + \frac{1}{MTTF_{dPLC}} + \frac{1}{MTTF_{dCC}} = \dots$

平成 24 年 10 月 1 日作成